

### Моделирование динамических систем

Математические модели динамических систем, в которых выходные переменные изменяются в зависимости от времени или других параметров, описываются с помощью дифференциальных уравнений. На практике динамические системы встречаются очень часто, т.к. большая часть законов механики, электротехники, гидродинамики и т.д. описывается с помощью дифференциальных уравнений, как правило, второго порядка. Поэтому математическая модель любой задачи, связанной с движением тел, с расчетом потоков энергии, материальных ресурсов и т.д. в конечном счете сводится к решению дифференциальных уравнений.

Прямолинейное движение тела под действием силы  $F$ :  $F(t, S, S') = mS''$ .

На практике лишь небольшое число дифференциальных уравнений допускает интегрирование в квадратурах (сведение решения к численному интегрированию). Еще реже удается получить решение в элементарных функциях, поэтому большое распространение получили численные методы решения дифференциальных уравнений.

Общий вид дифференциального уравнения  $F(x, y, y') = 0$ , где  $y = y(x)$  – неизвестная функция от  $x$ .

Нормальная форма дифференциального уравнения:  $y' = f(x, y)$ .

Дифференциальное уравнение вида  $y' = f(x, y)$ , в котором неизвестная функция  $y$  зависит от одного аргумента  $x$  называется **обыкновенным дифференциальным уравнением**, если от нескольких – **уравнением в частных производных**.

**Общим решением** дифференциального уравнения  $y' = f(x, y)$  является семейство функций  $y = y(x, C)$ . При решении прикладных задач обычно ищут частное решение. Выделение частного решения из семейства общих осуществляется с помощью начальных условий.

Нахождение частного решения дифференциального уравнения, удовлетворяющего условию  $y(x_0) = y_0$ , называется задачей Коши.

#### Постановка задачи Коши:

Дано:  $y' = f(x, y)$ ,  $y(x_0) = y_0$ ,  $[a; b]$ ,  $h$

Решить дифференциальное уравнение.

В численных методах задача Коши ставится следующим образом: найти табличную функцию  $y_i = f(x_i)$ , которая удовлетворяет заданным начальным условиям на участке  $[a; b]$  с шагом  $h$ .

$i$	$x$	$y$
0		
1	$x_1$	$y_1$
2	$x_2$	$y_2$
:	:	:
$n$	$x_n$	$y_n$

На графике решение задачи Коши численными методами представляется в виде совокупности узловых точек.

### Метод Рунге-Кутты

Наиболее эффективными и часто применяемыми методами решения задачи Коши являются методы Рунге-Кутты. Они основаны на аппроксимации искомой функции  $y$  в пределах каждого шага  $h$  многочленом, который получен при помощи разложения функции  $y$  в ряд Тейлора. Разложим функцию  $y(x)$  в окрестности шага  $h$  каждой  $i$ -й точки:

$$y(x_i + h) = y(x_i) + hy'(x_i) + \frac{h^2}{2!} y''(x_i) + \dots \quad (1)$$

Усекая ряд Тейлора в различных точках Рунге и Кутт обобщили, усовершенствовали и развили методы решения дифференциальных уравнений.

#### Метод Рунге-Кутты 4-го порядка

В методе Эйлера используется член ряда Тейлора (1), содержащий  $h$ . Ошибка метода имеет порядок  $h^2$ .

В модифицированном методе Эйлера используется член ряда (1), содержащий  $h^2$ . Ошибка этого метода составляет  $h^3$ .

Математики Рунге и Кутт обобщили и развили эти методы. Согласно их классификации, метод Эйлера получил название метода Рунге-Кутты 1-го порядка. Рунге и Кутт предложили методы для решения задачи Коши, в которых более высокая точность решения дифференциальных уравнений может быть достигнута, если в методах сохранять члены ряда Тейлора, содержащие  $h^3$ ,  $h^4$  и т.д.

Наибольшее распространение получил метод, в котором искомая функция  $y(x)$  аппроксимируется рядом Тейлора (1), в котором сохранен член ряда, содержащий  $h^4$ . Метод получил название метода Рунге-Кутты 4-го порядка, но в литературе он известен больше как просто метод Рунге-Кутты. Точность этого метода имеет порядок  $h^5$ .

Для получения значения функции  $y_{i+1}$  по методу Рунге-Кутты необходимо определить  $y''$  и  $y'''$ . Определяем эти производные используя разделенные разности. Окончательно для определения  $y_{i+1}$  выполняется следующая последовательность вычислительных операций:

$$\begin{aligned} \kappa_1 &= h \cdot f(x_i, y_i) \\ \kappa_2 &= h \cdot f(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{\kappa_1}{2}) \\ \kappa_3 &= h \cdot f(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{\kappa_2}{2}) \\ \kappa_4 &= h \cdot f(x_i + h, y_i + \kappa_3) \\ y_{i+1} &= y_i + (\kappa_1 + 2\kappa_2 + 2\kappa_3 + \kappa_4)/6. \end{aligned}$$

**Пример 2.** Составить таблицу значений функции  $y$ , определяемой уравнением  $y' = y - \frac{2x}{y}$  при начальном условии  $y(0)=1$ ; шаг  $h=0,2$  в промежутке  $[0;1]$ .

*Решение.* Найдем числа

$$\kappa_1 = h \cdot f(x_0, y_0) = 0,2 \cdot \left(1 - \frac{2 \cdot 0}{1}\right) = 0,2;$$

$$\kappa_2 = h \cdot f(x_0 + \frac{h}{2}, y_0 + \frac{\kappa_1}{2}) = 0,2f(0,1;1,1) = 0,2 \cdot \left(1,1 - \frac{2 \cdot 0,1}{1,1}\right) = 0,1836;$$

$$\kappa_3 = h \cdot f(x_0 + \frac{h}{2}, y_0 + \frac{\kappa_2}{2}) = 0,2f(0,1;1,0918) = 0,2 \cdot \left(1,0918 - \frac{2 \cdot 0,1}{1,0918}\right) = 0,1817;$$

$$\kappa_4 = h \cdot f(x_0 + h, y_0 + \kappa_3) = 0,2f(0,2;1,1817) = 0,2 \cdot \left(1,1817 - \frac{2 \cdot 0,2}{1,1817}\right) = 0,1686;$$

$$y_1 = y_0 + (\kappa_1 + 2\kappa_2 + 2\kappa_3 + \kappa_4)/6 = 1 + (0,2 + 2 \cdot 0,1836 + 2 \cdot 0,1817 + 0,1686)/6 = 1,1832.$$

Таким образом  $y_1 = 1,1832$  при  $x_1 = 0,2$ .

Аналогично находим  $y_2$ .

Найдем числа

$$\kappa_1 = h \cdot f(x_1, y_1) = 0,2 \cdot \left(1,1832 - \frac{2 \cdot 0,2}{1,1832}\right) = 0,169;$$

$$\kappa_2 = h \cdot f(x_1 + \frac{h}{2}, y_1 + \frac{\kappa_1}{2}) = 0,2f(0,3;1,2677) = 0,2 \cdot \left(1,2677 - \frac{2 \cdot 0,3}{1,2677}\right) = 0,1589;$$

$$\kappa_3 = h \cdot f(x_1 + \frac{h}{2}, y_1 + \frac{\kappa_2}{2}) = 0,2f(0,3;1,2626) = 0,2 \cdot \left(1,2626 - \frac{2 \cdot 0,3}{1,2626}\right) = 0,1575;$$

$$\kappa_4 = h \cdot f(x_1 + h, y_1 + \kappa_3) = 0,2f(0,4;1,3407) = 0,2 \cdot \left(1,3407 - \frac{2 \cdot 0,4}{1,3407}\right) = 0,1488;$$

$$y_2 = y_1 + (\kappa_1 + 2\kappa_2 + 2\kappa_3 + \kappa_4)/6 = 1,1832 + (0,169 + 2 \cdot 0,1589 + 2 \cdot 0,1575 + 0,1488)/6 = 1,3416.$$

Таким образом  $y_2 = 1,3416$  при  $x_2 = 0,4$ .

Аналогично находим  $y_3$  и т.д. Процесс вычислений можно вести по такой схеме:

$i$	$x$	$y$	$f(x,y)$	$\kappa_i$	
1	0,4	1,3416	0,7455	0,1491	$y_3 = 1,4988$ $x_3 = 0,6$
2	0,5	1,4161	0,71	0,142	
3	0,5	1,4869	0,8145	0,1629	
4	0,6	1,65	0,923	0,1846	
1	0,6	1,4988	0,298	0,1396	$y_4 = 1,6491$ $x_4 = 0,8$
2	0,7	1,5686	0,676	0,1352	
3	0,7	1,6362	0,7825	0,1561	
4	0,8	1,7923	0,8995	0,1799	
1	0,8	1,6491	0,679	0,1358	$y_5 = 1,7982$ $x_5 = 1$
2	0,9	1,7169	0,6685	0,1337	
3	0,9	1,7838	0,7795	0,1549	
4	1	1,9388	0,9075	0,1815	

Таким образом, получаем таблицу

$x$	0	0,2	0,4	0,6	0,8	1
$y$	1	1,1832	1,3416	1,4988	1,6491	1,7982

**Решение дифференциальных уравнений высоких порядков**

Методы Рунге-Кутты можно использовать не только для решения дифференциальных уравнений 1-го порядка  $y' = f(x, y)$ , но и для решения дифференциальных уравнений более высоких порядков:

$$y^{(m)} = f(x, y, y', y'', \dots, y^{(m-1)}) \quad (1)$$

Любое дифференциальное уравнение  $m$ -го порядка можно свести к системе, состоящей из  $m$  дифференциальных уравнений 1-го порядка. Для этого заменим

$$y_1 = y'; \quad y_2 = y'' = y_1' \quad y_3 = y''' = y_2' \quad \dots y_m = y^{(m)} = y_{(m-1)}'.$$

Мы получили систему дифференциальных уравнений 1-го порядка:

$$\begin{cases} y_1' = y_2 \\ y_2' = y_3 \\ \dots \\ y_{m-1}' = f(x, y, y_1, \dots, y_{m-1}) \end{cases} \quad (2)$$

Получили систему (2) дифференциальных уравнений 1-го порядка. Порядок системы равен  $m$ . Неизвестными системы являются  $m$  функций  $(y, y_1, y_2, \dots, y_m)$ .

В прикладных задачах чаще всего решаются дифференциальные уравнения второго порядка. Дифференциальное уравнение второго порядка  $y'' = f(x, y, y')$  сведем к системе, состоящей из двух уравнений первого порядка:

$$\begin{cases} y' = y_1 \\ y_1' = f(x, y, y_1) \end{cases}$$

Пример:

$$x^2 y' - xy + (x^2 - 1)y = 0$$

$$y' = \frac{1}{x}y - \frac{x^2 - 1}{x^2}y$$

$$\begin{cases} y' = y_1 \\ y_1' = \frac{1}{x}y_1 - \frac{x^2 - 1}{x^2}y \end{cases}$$

Решением полученной системы являются функции  $y$  и  $y_1$ . Задача Коши для системы дифференциальных уравнений второго порядка должна содержать два начальных условия. В прикладных задачах начальные условия имеют четкий физический смысл.

### Решение системы дифференциальных уравнений

**Определение 9.8.** *Системой дифференциальных уравнений* называется система вида

$$\begin{cases} \frac{dy_1}{dx} = f_1(x, y_1, \dots, y_n), \\ \frac{dy_2}{dx} = f_2(x, y_1, \dots, y_n), \\ \dots \\ \frac{dy_n}{dx} = f_n(x, y_1, \dots, y_n), \end{cases}$$

или  $\frac{dy_i}{dx} = f_i(x, y_1, \dots, y_n)$ ,  $i = \overline{1, n}$ , где  $x$  – независимый аргумент,  $y_i$  – зависимые функции,  $y_i(x_0) = y_{i0}$  – начальные условия.

**Определение.** Функции  $y_i(x)$ , при подстановке которых система дифференциальных уравнений обращается в тождество, называется **решением системы дифференциальных уравнений**.

Для решения системы дифференциальных уравнений используются те же методы, что и для решения одного дифференциального уравнения первого порядка, но необходимо соблюдать условие: на каждом шаге интегрирования, т.е. в точках  $x_1, x_2, \dots, x_n$  все уравнения системы нужно решать параллельно.

1) **Метод Эйлера.**

$$y_{ij+1} = y_{ij} + hf(x_j, y_{1j}, y_{2j}, \dots, y_{nj}), \quad i = \overline{1, n},$$

где  $j$  – номер шага,  $x_{j+1} = x_j + h$ .

2) **Метод Рунге-Кутты четвертого порядка.**

$$y_{ij+1} = y_{ij} + \frac{1}{6}(k_{i1} + 2k_{i2} + 2k_{i3} + k_{i4}),$$

где

$$k_{i1} = hf_i(x_j, y_{1j}, \dots, y_{nj}),$$

$$k_{i2} = hf_i\left(x_j + \frac{h}{2}, y_{1j} + \frac{k_{11}}{2}, \dots, y_{nj} + \frac{k_{n1}}{2}\right),$$

$$k_{i3} = hf_i\left(x_j + \frac{h}{2}, y_{1j} + \frac{k_{12}}{2}, \dots, y_{nj} + \frac{k_{n2}}{2}\right),$$

$$k_{i4} = hf_i(x_j + h, y_{1j} + k_{13}, \dots, y_{nj} + k_{n3}),$$

$$x_{j+1} = x_j + h.$$

### Задания для самостоятельного решения

#### Задача 1.

а) Численно решить задачу Коши для обыкновенного дифференциального уравнения 1-го порядка  $\begin{cases} y' = f(t, y), \\ y(t_0) = y_0. \end{cases}$  на отрезке  $[t_0, T]$ , с шагом  $h=0,2$

методом Рунге-Кутты.

№	$f(t, y)$	$t_0$	$T$	$y_0$	№	$f(t, y)$	$t_0$	$T$	$y_0$
1	$y/t + t^2$	1	1,4	0	6	$-y/t + 3t$	1	1,4	1
2	$yctgt + 2t \sin t$	$\frac{\pi}{2}$	$\frac{\pi}{2} + 0,4$	0	7	$\frac{2ty}{1+t^2} + 1 + t^2$	1	1,4	3
3	$-y \cos t + \frac{\sin(2t)}{2}$	0	0,4	0	8	$\frac{2t-1}{t^2} y + 1$	1	1,4	1

<b>4</b>	$-y \operatorname{tg} t + \cos^2 t$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{4} + 0,4$	0,5	<b>9</b>	$-\frac{3y}{t} + \frac{2}{t^3}$	1	1,4	1
<b>5</b>	$\frac{y}{t+2} + t^2 + 2t$	0,2	0,6	1,5	<b>10</b>	$-2ty - 2t^3$	1	1,4	$e^{-1}$

**б).** Численно решить систему дифференциальных уравнений на отрезке  $[0; 0,2]$  с шагом  $h=0,1$  методом Рунге-Кутты.

<b>Вариант</b>	<b>Система</b>	$t_0$	$x_0$	$y_0$
<b>1</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = 4x - y \\ \frac{dy}{dt} = x + y \end{cases}$	0	1	2
<b>2</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -x - 2y \\ \frac{dy}{dt} = 3x + 4y \end{cases}$	0	1	2
<b>3</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = 2x - y \\ \frac{dy}{dt} = x + 2y \end{cases}$	0	2	1
<b>4</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = x - 2y \\ \frac{dy}{dt} = x - y \end{cases}$	0	2	1
<b>5</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -7x + y \\ \frac{dy}{dt} = -2x - 5y \end{cases}$	0	1	1
<b>6</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = x + 4y \\ \frac{dy}{dt} = x + y \end{cases}$	0	2	2
<b>7</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = x + y \\ \frac{dy}{dt} = -2x + 4y \end{cases}$	0	1	2
<b>8</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = x - y \\ \frac{dy}{dt} = -4x + 4y \end{cases}$	0	2	1

<b>9</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = 2x - 3y \\ \frac{dy}{dt} = 3x + 2y \end{cases}$	0	1	1
<b>10</b>	$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -x + y \\ \frac{dy}{dt} = -x - 3y \end{cases}$	0	2	2